# 228 杭の衝撃載荷試験システムの開発

# DEVELOPMENT OF A DYNAMIC LOAD TEST SYSTEM ON PILES

小嶋 英治(ジャパンパイル株式会社) 桑山 晋一(株式会社ジオトップ)

# Eiji KOJIMA, Japan Pile Corporation, Shinkawa1-17-18, Chuo-ku, Tokyo Shinichi KUWAYAMA, Geotop Corporation, Shinkawa1-16-3, Chuo-ku, Tokyo

The authors redeveloped hardware and software for dynamic load test system on piles. Then, the verification of these hardware and software was necessary, and the verification of the large accelerometer system, as well as, the signal matching of an input wave by the difference method was performed. The authors confirmed the validity of the hardware-software by applying them in a soil-pile model, with piles of natural size. Finally, an example displays a comparison between the load-displacement curve obtained from the dynamic load test and the static axial compressive load test for the bored precast pile method and the driving pile method, confirming good compatibility between both.

# Key Words : Method for Static axial load test of single piles, Method for dynamic load test of single piles, Difference method, Input axial tension wave, Signal matching analysis

2002 年 5 月に、地盤工学会基準「杭の鉛直載荷試験方法・同解説(平成 14 年 5 月)」が発行された。これには新たな試験方法として、衝撃載荷試験が加えられた。これを受けて、筆者らは杭の鉛直衝撃載荷試験システムを開発した。

ハードの面では、サンプリングタイムを小さくすること および計測システムを多チャンネル化することを目指し た。また、加速度計には米国製で、測定範囲±5,000Gのも のを使用した。ただし、この加速度計は納入時には較正済 みであるが、その後の較正をどのように行うかが問題であ った。そこで、本加速度システムを較正済みである別系統 の加速度システムと比較できるシステムとした(Fig.A1参 照)。しかし、容易に加速度計を較正できる方法があれば 便利である。そこで、ひずみ計測システムの較正が容易で あること、 $F_d(x_0,t) \ge Z \cdot v_a(x_0,t) \ge が等しいことを用いて、$ 実際の衝撃載荷試験から本システムの精度を検証した。この結果、加速度を積分した速度の誤差は約1%程度であることを確認した。





Fig.A1. Mechanism of measurement system for dynamic load test



## 1. はじめに

2002 年 5 月に、地盤工学会基準「杭の鉛直載荷試験方 法・同解説(平成 14 年 5 月)」<sup>(1)</sup>(以下地盤工学会基準と称 す)が発行された。この地盤工学会基準では、従来の試験 方法の他に、新たに 3 つの試験方法が加えられた。本論で 対象にしている試験は、このうちの衝撃載荷試験である。 これは、杭に軸方向の衝撃力を加え、解析は一次元波動理 論に基づいて行う試験方法である。この解析法には波形マ ッチング解析があり、杭と地盤をモデル化し、杭先端や杭 周面の静的抵抗などを求めて杭の支持力を算定する。

このような背景のもと、筆者らは衝撃載荷試験システムの開発<sup>(2)-(5)</sup>を行った。開発した波形マッチングソフトには 杭周面・杭先端の地盤抵抗モデルにSmithモデル<sup>(1)</sup>を用い、 解析法には差分法を採用している。この開発で、以下の3 点について解決しなければならない検討項目があった。

杭を打撃すると杭頭付近で軸方向力が乱れ、加速度およ びひずみが一様にならず、どのように計測値を評価すれ ばよいのか。

ハードに米国製±5,000Gの加速度計を採用した。納入 時に加速度計は較正済みであるが日本では容易に較正 ができない。何らかの方法で精度の確認ができないか。 開発した差分法のマッチングプログラムの検証を入力 波の評価の問題も含めて実験で検証できないか。

そこで、筆者らは、実物大の杭を用いた杭周面自由の杭・ 地盤モデルを作成し、上記の問題を実験により検討した。 この結果、 杭頭近辺の乱れを修正したデータの評価方 法の妥当性、 本計測システムの精度の高いこと、 開 発した差分法のマッチングプログラムシステムの妥当性 などを検証した。

## 2. ハードの開発

開発した衝撃載荷試験の計測システムを Photo1 に示 す。回路ブロック図を Fig.1 に示す。本システムの開発 では、サンプリングタイムを小さくすることおよび計測 システムの多チャンネル化を目指した。すなわち、AD 変換は 1ch 当たり、分解能 12bit、サンプリングタイム 15 µ sec~8msec、データ個数 65,536 以内である。本ハード システムはコントローラにパソコンを使用しており、セ ンサー感度のばらつきは、チャンネルごとに較正値で補 正できる。加速度計・ゲージには較正値が添付されてお り、基本的には、計測器自体におけるチャンネル間での ばらつきは生じない。また、ひずみゲージは使い捨てで あり、ユーザーはゲージを長期にわたりストックしない。 ところが加速度計は長期間使用する。その場合、加速度 計の再較正をどうするかが開発当初から問題となった。 その理由は、大加速度が必要で、±5,000Gの米国製を採 用したためで、較正に時間と経費が掛かるからである。 そこで、本システムの加速度計とアンプの一部を、図1 に示すチェック入力から、較正された別系統の加速度計 測システムが使えるようにすることで、本加速度計シス テムの較正が容易にできるように設計<sup>(2)</sup>した。



Photo1. Measurement system for dynamic load test





#### 3. 加速度・ひずみの基礎的実験

衝撃載荷試験では杭頭付近の加速度、ひずみを計測し、 支持力を推定するわけであるが、杭頭付近では加速度・ひ ずみが杭周面で一様に分布していないことが判っている。 特にひずみの乱れは著しい。これは打撃直下の杭頭付近の 軸方向力が乱れるためである。地盤工学会基準では、「杭 頭付近にセンサーを取り付ける場合には、原則として杭頭 から杭径の 1.5 倍以上離れた軸対称となる 2 箇所に設置す る」こと、また適切な計測波形の条件として、「軸対称に 計測した同種波形の形状が相似であること」と明記されて いる。しかし、1.5 倍以上離したとしても、筆者らは、加 速度は同一杭周面でほぼ同一波形になるが、偏打しないよ うに充分に気をつけても、ひずみは等しくならず、逆位相、 あるいは相似性の崩れなどを経験している。また、杭のP 波の伝播速度は、地盤工学会基準では、「コンクリート系 の杭で 4,000m/s 程度の値を用いることが多い」とあるが、 筆者らは 4,000m/s 程度ではマッチング解析が困難なこと を経験している。そこで、以上の点の確認と対策のために、 実大の杭を用いて実験を行った。

3.1 実験概要

実験に用いた杭・地盤は、Fig.2 に示すような波動伝播 をイメージとする簡易なモデルとした。以下に実験条件を 示す。

杭種: 直杭(400)で、杭長は8mである。 支持条件:杭に関する基本的なデータ収集を行うた めに杭の周面を自由面とした。自由面を設定するた め、先端を閉鎖した鋼管(600)をソイルセメント 埋込み工法で打設し、その鋼管の中に試験杭を立て 込んだ。鋼管の支持地盤はN値10~15である。 衝撃方法:自由落下方式で、重錘は3kN、落下高さ は800mmとした。

計測箇所:計測箇所は、杭頭からの距離を 800mm とした。計測点 ch1~4 は杭周を4分割し、杭周上に 沿って番号を付けた。したがって、ch1 と ch3、ch2 と ch4 が軸対称になっている。

サンプリングタイム:15µsec



Fig.2. Experiment model

## 3.2 実験結果

試験杭の杭頭付近の加速度およびひずみ波形を計測した。Fig.3、4に加速度波形およびひずみ波形を示す。Fig.3、4 とも、上図に杭の円周上四点の波形を、下図に軸対称の2波平均波形(2対)および四波平均波形を示す。下図に示した3組の平均波形はいずれもほぼ一致し、見分けが付かない。

試験杭では、おのおのの加速度波形のピーク値は約 3%のばらつきがあったが、軸対称4波の平均を基準とし た場合の2組の2波の平均のばらつきは±0.2%以内に収 まった。同様に、ひずみ波形では、逆位相のものもあっ たが、軸対称4波の平均を基準とした場合の2組の2波 の平均のばらつきは±0.3%以内であった。

本実験では、杭周面を自由面とするため、杭を鋼管に建 て込んで衝撃載荷試験を行っている。このため、衝撃載荷 試験時に杭の浮き上がる現象が生じている。加速度波形で 見ると、波のピーク値の間隔が、途中から半分になってい る箇所(矢印で明示)がある。Fig.3 では5 波以降である。 これは、杭先端が打撃により押さえつけられ、その後浮き 上がりにより支持条件に変化(以下、浮き上がりと称す) が生じたためと推定する。杭の加速度波形の後半部分を用 いて、杭を 10 往復する時間から伝播速度を求めた。杭に よってもばらつきがあるが、ここで示した実験の杭では、 4,636m/s であった。求めた P 波の伝播速度が妥当であるか どうかは、この実験だけでは結論が出ない。そこで、計測 システム全体の精度も含め、5 章で若干の解析を行い考察 する。







## 4. 波形マッチングのソフト開発

4.1 基本方程式

Fig.5 に杭の微小領域 δxにおける力のつり合いのモデ ルを示す。杭の微小領域の力のつり合いから次式を得る。

$$\rho \cdot \mathbf{A} \cdot \delta \mathbf{x} \cdot \frac{\partial^2 \mathbf{u}(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{t}^2} = \mathbf{F}_{\mathbf{I}} - \mathbf{F}_{\mathbf{z}} - \mathbf{f}_{\mathbf{r}} \cdot \delta \mathbf{x} - \mathbf{q} \cdot \delta \mathbf{x} \cdot \frac{\partial \mathbf{u}(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{t}}$$
(1)

ここで、 $\rho$  A は杭の密度と断面積で、 $F_i$  および $F_2$  は 微小領域の境界部に作用する力であり、 $f_r$  および q は杭 の単位長さ当たりの、地盤抵抗および粘性抵抗である。 また、u、x, t は杭の軸方向の変位振幅、杭の軸方向の 座標および時間である。杭の微小領域の $\delta x$ を充分小さ くすれば、次式を得る。

$$\mathbf{F}_{2} = \mathbf{F}_{1} - \mathbf{A} \cdot \mathbf{E} \cdot \delta \mathbf{x} \cdot \frac{\partial^{2} \mathbf{u}(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{x}^{2}}$$
(2)

(1)、(2)式より次式を得る。

$$\rho \cdot \mathbf{A} \cdot \delta \mathbf{x} \cdot \frac{\partial^2 \mathbf{u}(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{t}^2} + \mathbf{A} \cdot \mathbf{E} \delta \mathbf{x} \cdot \frac{\partial^2 \mathbf{u}(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{x}^2} + \mathbf{f}_{\mathbf{r}} \cdot \delta \mathbf{x} + \mathbf{q} \cdot \delta \mathbf{x} \cdot \frac{\partial \mathbf{u}(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{t}} = \mathbf{0}$$
(3)

ここで、Eは杭のヤング係数(3.92MN/cm<sup>2</sup>)であり、圧縮 方向を正とした。開発した波形マッチング解析ソフトは、 杭の周面および先端の地盤抵抗モデルに Smith モデル<sup>(1)</sup> を採用し、(3)式の偏微分方程式を差分法で解いている。 Fig.6 に杭・地盤におけるモデルを、Fig.7 に Smith の力 学モデルを示す。



Fig.5. Force equilibrium at a small part of a pile



Fig.6. Model for signal matching analysis



Fig.7. Smith model

### 4.2 入力波の評価

衝撃載荷試験の波形マッチング解析には、特性曲線法を 用いる方法と差分法を用いる方法がある。両者では入力波 の評価方法および入力位置が異なってくる。地盤工学会基 準の入力波 F<sub>i</sub>(t)の評価式は同基準に明記されていないが、 特性曲線法の入力波の評価式であることは明らかである。 特性曲線法の入力位置は計測点の位置とし、入力波の評価 式には計測点での下降波を用いれば良い。式で表せば次の 通りである。

$$F_{I}(t) = \frac{1}{2} \{F_{m}(x_{0}, t) + Z \cdot v_{m}(x_{0}, t)\}$$
(4)

$$\mathbf{Z} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{E} / \mathbf{c} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{c} \cdot \boldsymbol{\rho} \tag{5}$$

ここで、 $F_m(x_0,t)$ は測定したひずみから求めた計測点 の軸方向力、Z· $v_m(x_0,t)$ は測定した加速度から求めた 速度(粒子速度)の時刻歴×Z である。また、Z は杭体 の機械インピーダンスであり、c は杭の P 波の伝播速度 である。なお、加速度から速度の変換は数値積分による。 また、添え字 m は計測から求めたことを意味する。ただ し、(4)式は差分法の入力波の評価式には適用できない。 そこで差分法に用いるべき入力波の評価方法を考察する。

杭頭における力のつり合いは次式で表される。

$$\mathbf{A} \cdot \mathbf{E} \cdot \frac{\partial \mathbf{u}(\mathbf{x}, \mathbf{t})}{\partial \mathbf{x}} = \mathbf{F}_{\mathbf{I}}(\mathbf{t})$$
(6)

ここで、 $F_{I}(t)$ は杭頭の入力波すなわち打撃力である。と ころが、 $F_{I}(t)$ は杭頭の軸方向力 $F_{m}(0,t)$ と等しい。これは 杭頭が自由端であることから、軸方向力の上昇波が杭頭 で全反射して下降波となる時に逆位相となり、上昇波と 下降波が打ち消しあい、杭頭の軸方向力には入力波しか 存在しないからである。そこで、 $F_{m}(0,t)$ を直接計測し、  $F_{I}(t) = F_{m}(0,t)$ とできれば問題はないのであるが、 $F_{m}(0,t)$ を直接計測することができない。この理由は、前述した 通り、杭頭の軸方向力が乱れているためである。

実際に使用されている杭は杭径に比べ非常に長い。そ こで、工学的に判断し、杭頭から離れた計測点のひずみ から求められた軸方向力を入力波として評価する方法も ある。式で表せば次式となる。

$$\mathbf{F}_{\mathrm{I}}(\mathbf{t}) = \mathbf{F}_{\mathrm{m}}(\mathbf{x}_{0}, \mathbf{t}) \tag{7}$$

3章で、杭頭から離れた同一円周上の4計測点のデー タから、応力の乱れていないデータが評価できたのかど うかの確認を行っているが、応力の乱れのないデータを 評価できれば、杭頭の軸方向力を求めることは容易であ る。すなわち、杭頭からx。離れた計測点の軸方向力を、 下降波と上昇波に分離し、分離した波を杭頭に戻して杭 頭の軸方向力を求め、それを入力波と評価すればよい。 式で表せば以下の通りである。

$$\begin{split} F_{I}(t) &= F(0,t) = F_{d}(0,t) + F_{u}(0,t) = F_{d}(x_{0},t+t_{0}) + F_{u}(x_{0},t-t_{0}) \\ &= \frac{F_{m}(x_{0},t+t_{0}) + F_{m}(x_{0},t-t_{0}) + Z \cdot \{v_{m}(x_{0},t+t_{0}) - v_{m}(x_{0},t-t_{0})\}}{2} \end{split}$$
(8)

 $F_{d}(x_{0},t+t_{0})$ 、  $F_{u}(x_{0},t-t_{0})$ は、杭頭から $x_{0}$ の距離における下降波  $F_{d}(x_{0},t)$ および上昇波  $F_{u}(x_{0},t_{0})$ を杭頭にもどした波である。

なお、杭における軸方向力の下降波  $F_d(x_0,t)$ と上昇波  $F_u(x_0,t)$ は計測データを用いて、次式に従って分離する。

下降波: 
$$F_d(x_0,t) = \frac{1}{2} \{F_m(x_0,t) + Z v_m(x_0,t)\}$$
 (9)

上昇波: 
$$F_u(x_0,t) = \frac{1}{2} \{F_m(x_0,t) - Z \cdot v_m(x_0,t)\}$$
 (10)

次に、杭頭の軸方向力の下降波  $F_{d}(0,t)$ ・上昇波  $F_{u}(0,t)$ を 求め、更に入力波  $F_{I}(t)$ を評価する。以上が、マッチング する  $F_{u}(0,t)$ と入力波  $F_{I}(t)$ の算出方法である。

差分法の波形マッチング解析ソフトに関しては、参考 文献(5)を参照していただきたい

- 計測システムおよび波形マッチングソフトの妥当性 の検討
  - 5.1 検討方法

3章では4計測点から軸対称の平均で評価した杭頭の 軸方向力の乱れの補正方法が妥当であるかを検証した。 この結果、本計測システムにおける加速度およびひずみ の各チャンネル間のばらつきの小さいことが推定できた。 ひずみゲージの較正は容易で、加速度計についてはメー カーからの較正値を用いれば良い。しかし、較正してか ら月日の経た場合の加速度計の較正は必要で、前述した ように別系統の較正された加速度システムを本システム に組込むように設計した。しかし、容易に計測器の精度 をチェックできる方法があれば大変便利である。そこで、 本章では衝撃載荷試験を用いて加速度から求めた速度の 誤差を調べる方法を試みる。また、4 章で述べた、入力 波の評価方法を含む、差分法の波形マッチングの妥当性 を確認した。以上の確認に3章の実験データを用いた。 ただし、重錘の高さを一定にし、実験ごとに打撃の中心 を杭芯に合わせて実験したが、杭の浮き上がる時間に若 干のばらつきなどが生じることがある。そこで、この章 で用いたデータは、浮き上がりの遅いデータを使用した。 また、波形マッチングの確認には、周面自由とした試験 杭の先端にゴムを敷いた実験データを用いた。このゴム 挿入の実験は、錘落下高さが 900mm であることおよび 計測点が杭頭から 900mm であることの 2 点で、「3.1 実 験概要」で述べた実験条件と異なっている。また。使用 したゴムの剛性を把握するために押込み試験を行った。 この結果を Fig.8 に示す

5.2 検討結果

Fig.9 に、周面自由とした試験杭の衝撃載荷試験の軸方 向力と波形マッチング結果を示す。Fig.9(a)が計測したひ ずみから求めた計測点の軸方向力(平均)である。差分 法では工学的に判断し、入力波((7)式)として用いる場 合がある。Fig.9(b)が計測した加速度から求めた計測波



of gum which sets under the pile-toe

Z・ $v_m(x_0,t)$ (平均)である。Fig.9(c)が計測点の軸方向力の下降波で、特性曲線法の入力波((4)式)である。Fig.9(d)が計測点の軸方向力の上昇波である。Fig.9(e)が(8)式で評価した入力波である。Fig.9(f)が、計測波から求めた杭頭の上昇波(直線、Fig.9(d)と同じ波)と(8)式で評価した入力波を用いてマッチングした杭頭の上昇波(点線)である。本実験では杭周面自由としているため、上昇波は杭先端からの反射しかなく、図中の下降波と上昇波を比較すると、下降波の第1波にあたるものが上昇波ではほぼ零である。別の観点から考察すると、 $F_m(x_0,t)$ とZ・ $v_m(x_0,t)$ の第1波が一致しているからで、 $F_m(x_0,t)$ およびZ・ $v_m(x_0,t)$ の第1波がそれぞれ $F_d(x_0,t)$ の下降波と上昇波には、

$$\mathbf{F}_{d}(\mathbf{x}_{0}, \mathbf{t}) = \mathbf{Z} \cdot \mathbf{v}_{d}(\mathbf{x}_{0}, \mathbf{t}) \tag{11}$$

(12)

$$\mathbf{F}_{\mathbf{u}}(\mathbf{x}_{0},\mathbf{t}) = -\mathbf{Z} \cdot \mathbf{v}_{\mathbf{u}}(\mathbf{x}_{0},\mathbf{t})$$

の関係があることから、加速度を積分した速度の誤差が 推定できる。 $F_m(x_0,t)$ および $Z \cdot v_m(x_0,t)$ の第1波の最大値 が、0.664MN、0.656MNであり、この結果、速度の誤差 は約1%程度で、加速度の誤差も同程度と推定できる。 また、(11)式の両辺をZで除すると次式となる。

$$\mathbf{c} \cdot \varepsilon_{\mathrm{d}}(\mathbf{x}_{0}, \mathbf{t}) = \mathbf{v}_{\mathrm{d}}(\mathbf{x}_{0}, \mathbf{t}) \tag{13}$$

ここに  $\mathcal{E}_{d}(\mathbf{x}_{0}, \mathbf{t}), \mathbf{v}_{d}(\mathbf{x}_{0}, \mathbf{t})$ はひずみおよび速度の下降波で、 上記の誤差は伝播速度を含めた誤差であり、3章で求め た伝播速度 c の精度の良いことが判る。

また、下降波と上昇波を考察すると、杭の入力波が下 降波 d1 となり、d1 が杭先端に伝播し位相を反転させて 上昇波 u1 となり、杭頭でさらに位相を反転させ下降波 d2 となることが確認される。この d1 と入力波の I を比 較すると、(8)式で評価した入力波が妥当であることが確 認できる。なお、マッチングの諸元は、杭については、 弾性係数 3.92MIVcm<sup>2</sup>、周面耐力 0.0MIN、杭周面の減衰 0.8%/mで、杭の先端については、弾性範囲のみとして初 期剛性 0.01MIN/mmとし、減衰 6.4%とした。ただし、減 衰は杭の単位長さ当たりの機械インピーダンス比で表し、 伝播速度は実測で用いた値を使用した。

Fig.10 に試験杭の先端にゴムを挿入したモデルの衝撃 載荷試験の入力波と波形マッチング結果を示す。ただし、 Fig.10(a)は(8)式で評価した入力波であり、Fig.10(b)は計 測波から求めた杭頭の上昇波(実線)とマッチング解析 結果の杭頭の上昇波(点線)である。このゴムを挿入し たモデルのマッチングの諸元は、直杭と同じ値を用いた。 ただし、杭先端の剛性については、Fig.9に示す、押込み 試験から求めた初期剛性0.0035MN/mmを用いた。また、 杭先端の地盤の減衰は10%とした。

Fig.9 と Fig.10 における、おのおのの最下図の波形マッ チング解析結果を見ると、1 波目は良好なマッチングで あるが、2 波目、3 波目と少しずつマッチングがずれてく る。これは、図から判る通り、(8)式で評価した入力波に 若干の誤差が含まれており、この誤差が繰り返し入力さ れるために生じたものと推定される。

以上から、本計測システムの精度の良いこと、差分法 の波形マッチング解析には(8)式で評価した入力波が妥 当なこと、および実験で用いた杭・地盤モデルでは杭先 端の剛性は弾性範囲であり、かつ、杭周面自由のモデル での実験であったが、波形マッチング解析と合致するこ とを確認した。



6. まとめ

筆者らは衝撃載荷試験システムを開発するにあたり、 杭頭で乱れた軸方向力などの評価方法・ハード・ソフト の3点について、実大杭による実験により検証した。

杭の衝撃載荷試験では打撃時に杭頭の軸方向力が乱れ ることから、地盤工学会基準では計測点を杭頭より杭径 の1.5倍以上離すことを推奨している。しかし、杭径の 1.5倍以上離してもひずみは杭周面で一様に分布しない。 そこで、杭周上で等分割した4点の計測データを用いて、 4波の平均と2組の軸対称の平均を比較することにより 軸対称の平均で分布の乱れたデータを修正する方法の妥 当性を検証した。

ハードには、加速度計に米国製の±5,000Gを使用して いる。納入時には較正済みであるが、その後の較正をど のように行うか問題があった。そこで、本加速度システ ムを較正済みの別系統の加速度システムと比較できるシ ステムとした。しかし、容易に加速度計を較正できる方 法があれば便利である。そこで、ひずみ計測システムの 較正が容易であること、 $F_d(x_0,t) \ge Z \cdot v_d(x_0,t) \ge が等しい$ ことを用いて、衝撃載荷試験から本システムの精度を検証した。この結果、加速度を積分した速度の誤差は約1%程度であることを確認した。

開発した波形マッチングソフトには、地盤抵抗モデル にSmithモデルを、解析法に差分法を採用した。そこで、 差分法における入力波の評価方法を含め、波形マッチン グソフトの妥当性を検証した。差分法におけるマッチン グ解析において、杭頭の入力波には、杭頭の軸方向力を 用いれば良いことを考察し、差分解析法を用いた場合の 入力波について検討した。すなわち、杭頭から離れた計 測点のデータを下降波・上昇波に分離し、分離した波か ら杭頭の軸方向力を逆算し、それを入力波と評価する方 法である。

#### 参考文献

- (1) 地盤工学会(2002): 杭の鉛直載荷試験方法・同解説
- (2) 小嶋英治・二見智子・本間裕介・桑山晋一・渡辺基弘(2003): 縦方向に断面の変化のある杭に適用できる衝撃載荷試験の 基礎的研究(その1システムの再開発)、第38回地盤工学研 究発表講演集、地盤工学会、pp1923-1924
- (3)本間裕介・小嶋英治・桑山晋一・二見智子(2003):縦方向に 断面の変化のある杭に適用できる衝撃載荷試験の基礎的研 究(その2ハードシステムの検討)、第38回地盤工学研究発 表講演集、地盤工学会、pp1925-1926
- (4) 桑山晋一・小嶋英治・本間裕介(2003):縦方向に断面の変化のある杭に適用できる衝撃載荷試験の基礎的研究(その3) 波形マッチングの検討)、第38回地盤工学研究発表講演集、 地盤工学会、pp1927-1928
- (5)小嶋英治・桑山晋一:杭の鉛直載荷試験の開発と実験によ る検証、第48回地盤工学シンポジウム,pp.99-106、2003.11